

- déclaration de variables de type complexe.

```
Struct COMPLEX c;
```

en utilisant le renommage de type, on a :

```
typedef struct COMPLEX { float reel; float img; } complex-t;
```

- déclaration

```
complex-t c;
```

la variable c contient 2 champs qui sont reel et img pour accéder à ces champs, il est nécessaire de les sélectionner. La syntaxe de sélection est la suivante :

<variable> • <nom du champ>

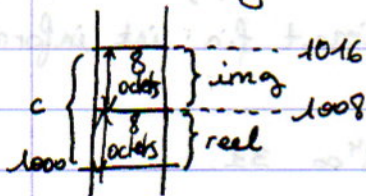
exemple : c.img : sélection de la partie imaginaire.

c.reel : sélection de la partie réelle.

implantation mémoire d'un enregistrement.

zone contiguë

ex : c (PC 32 bits float 64)



en résumé :

&c 1000.

&c.reel 1000.

&c.float 1008.

opération standard sur les enregistrements.

lecture / écriture

```
complex-t c1 = {1.0; 0.0};
```

```
complex-t c2;
```

c2 = c1 ; équivalent à c1.reel = c2.reel, c2.img = c1.img;

ATTENTION : ON NE PEUT PAS FAIRE  $c = c1 + c2$ ;

L'addition des complexes s'écrit,

c.reel = c1.reel + c2.reel ;

c.img = c1.img + c2.img ;

## Multiplication :

$$c.\text{reel} = c1.\text{reel} + c2.\text{reel} - c1.\text{img} * c2.\text{img}$$

$$c.\text{img} = c1.\text{reel} * c2.\text{img} + c1.\text{img} * c2.\text{reel}$$

## Structuration des enregistrements.

Pour éviter la répétition des déclarations; il est fréquent de d'organiser la déclaration d'enregistrement de manière hiérarchique en utilisant des enregistrements d'enregistrements.

exemple: planning.

- debut
  - date
    - j.
    - m.
    - a.
  - heure
    - h.
    - min.

- fin
  - date
  - heure

- information - texte (pour l'ex. un entier)

```
typedef HEURE { short int heure; short int minute; } heure_t;  
typedef DATE { short int jour; short int mois; short int an; } date_t;  
typedef DATIME { date_t day; heure_t hour; } datetime_t;  
typedef PLAN { datetime_t debut; datetime_t fin; int information; } plan_t;
```

exemple: lundi 10 octobre 9<sup>h</sup>30 - 13<sup>h</sup>00 31.

```
plan_t p;
```

```
date_t date;
```

```
date.jour = 10;
```

```
date.mois = 10;
```

```
date.an = 2005;
```

```
p.debut.day = date;
```

```
p.fin.day = date;
```

```
p.debut.hour.heure = 9;
```

```
p.debut.hour.minute = 30;
```

```
p.fin.hour.heure = 13;
```

```
p.fin.hour.minute = 00;
```

```
p.information = 31;
```



## C: TABLEAU STATIQUEMENT DECLARÉ

le 10/10/05.

Les tableaux servent à conserver plusieurs données de même type.  
(collection de données)  
L'organisation de ces données est sous forme d'une table.

Table simple (à 1 dimension)

ex: table de 10 entiers

int t[10];

chaque élément de la table est INDEXEE par un entier  $i$ ,  
 $0 \leq i < 10$ ;

le premier élément t[0];

le dernier élément t[9];

Vocabulaire:

t[m]  
↖  
n taille  
dimension 1

2 éléments caractérisant les tableaux.

- la dimension: la dimension de l'espace se présentant le Tableau,

- la taille (par dimension)

le nb de  $\epsilon$  du tb par dimension.

Tableaux à plusieurs dimensions est représenté pour un espace cartésien de même dimension.

int T[4][3]

T 2 dimension de taille respective 4 et 3. nb de  $\epsilon$  est 12 (4x3).

Représentation sous forme d'un plan

2		x				$\rightarrow T[1][2]$
1			x			$\rightarrow T[2][1]$
0						
	0	1	2	3		

NOTE:

attention la dimension d'un tableau correspond à l'espace représentant les données et non l'espace du problème, un vecteur de dim 3 se représente par un tb de dim 1 mais de taille 3  $\vec{v} = (1, 3, 7)$  float v[3];

Algorithmique sur les tableaux:

Etude de cas:

initialisation valeur initiale aux  $\epsilon$ .

## Programme naïf.

```
main ()  
{ int T[5];  
  t[0] = t[1] = t[2] = t[3] = t[4] = 0;
```

pb: le programme dépend de la taille.

```
#define N 5
```

```
main ()  
{ int T[N];  
  int i;  
  for (i=0; i<N; i++)  
    { T[i] = 0; }
```

## (Na) Classification des algorithmes:

- classe A : classe indépendance de l'énumération.

Quelque soit l'ordre d'énumération des index, le prog. est juste.

exemple: initialisation à étudier: 1) l'espace d'énumération

```
for (i=0; i<N; i++)  
  { T[i] = 0; }
```

2) les  $\varphi$  à énumérer de cet espace.

est équivalent à 

```
for (i=N-1; i>=0; i--)  
  { T[i] = 0; }
```

initialisation des cases paires

```
for (i=0; i<N; i+=2)  
  { T[i] = 0; }
```

exemple: addition de vecteurs.

```
float V1[N], V2[N], V3[N];  
int i;  
for (i=0; i<N; i++)  
  { V3[i] = V1[i] + V2[i]; }
```

- Classe B: les algorithmes où la séquence d'énumération importe.  
le résultat dépend de l'ordre de parcours.



exemple: décalage à droite.

0 10 20 30 40 → 0 0 10 20 30  
 0 1 2 3 4      0 1 2 3 4

main()

{ int T[N];

int i;

for (i=0; i<N-1; i++)

{ T[i+1] = T[i]; }

}

Trace:

i=0    T   0   10   20   30   40    T   0   0   20   30   40  
          0   1   2   3   4           0   1   2   3   4

i=1    T   0   0   20   30   40

i=2    T   0   0   0   30   40

i=3    T   0   0   0   0   40  
 i=4    T   0   0   0   0   0

/\* décalage \*/

main()

{ int T[N];

int i;

for (i=N-1; i>0; i--)

{ T[i+1] = T[i]; }

T[0] = 0;

}

Trace

T   0   10   20   30   40  
      0   1   2   3   4

i=3    0   10   20   30   30

i=2    0   10   20   20   30

i=1    0   10   10   20   30

i=0    0   0   10   20   30

- Classe C : Classe des algorithmes ayant une composition de traitements.  
organisation du traitement.

exemple : mise à zéro des doublons.

On élimine l'occurrence d'elts apparaissant plus d'une fois (on ne garde que la première apparition).

1 2 ~~1~~ 3 ~~1~~ ~~3~~ ~~3~~ 4 ~~2~~      hyp: les valeurs initiales  
1 2 0 3 0 0 0 4 0      sont > 0.

Plusieurs traitements composent cet algorithme.

1) Repérer les doublons.

proposer des candidats à la détection des doublons.

2) Mise à zéro.

main()

```
{ int T[N];
```

```
  int j, d;
```

```
① → for (d=0; d < N; d++)  
    { if (T[d] != 0) {
```

```
    ② → for (j=d+1; j < N; j++)  
        { if (T[d] == T[j])  
          T[j] = 0; }  
    }
```

```
  }
```

• Trace :

① d=0, j=?    1 2 1 3 3

① d=0, j=1    ↑  
              ↑

③ d=0, j=2    1 2 0 3 3

② d=0, j=3            ↑

② d=0, j=4            ↑

③ d=1, j=5    ↑            ↑

① d=1, j=2    ↑    ↑

② d=1, j=3    ↑

1 2 0 3 3

② d=1, j=4            ↑

③ d=2, j=5    ↑            ↑

③ d=3, j=4    ↑    ↑

② d=3, j=4    1 2 0 3 0

③ d=4, j=5            ↑

③ d=5, j=5



exemple : Tableau à plusieurs dimensions.

addition de 2 matrices  $M = A + B$

```
main ()
```

```
{
```

```
float A[N][M], B[N][M], C[N][M];
```

```
int i, j;
```

```
for (i=0; i<N; i++)
```

```
for (j=0; j<M; j++)
```

```
{ C[i][j] = A[i][j] + B[i][j]; }
```

```
}
```

multiplication matrice vecteur  $C = A\vec{v}$ .

$$C_{ij} = \sum a_{ij} \cdot v_j$$

```
main ()
```

```
{ double A[N][M];
```

```
double V[M], C[N];
```

```
int i, j;
```

```
for (i=0; i<N; i++)
```

```
{ C[i] = 0.0;
```

```
for (j=0; j<M; j++)
```

```
{ C[i] += A[i][j] * V[j]; }
```

```
}
```

```
}
```

Problème :

Soit  $P$  une propriété définie par un prédicat

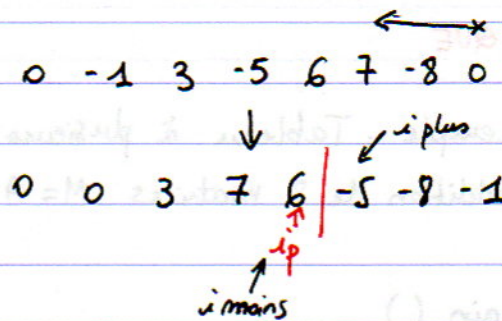
$P : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{B} \quad \mathbb{B} = \{F, V\}$

On veut organiser un tb tq :

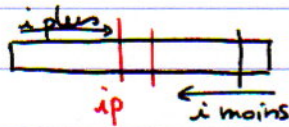
$\exists i_p \in [0, N], \forall i, i < i_p \quad P(T[i])$

$\forall i, i \geq i_p \quad \neg P(T[i])$

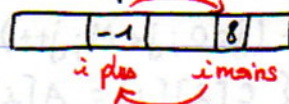
ex:  $p(i) = i > 0$ .



Algorithme.



- $i \text{ plus}$  doit contenir des valeurs positives ( $\geq 0$ ).
- $i \text{ moins}$  " " " négatives ( $\leq 0$ ).
- Si  $T[i \text{ moins}] \geq 0 \wedge T[i \text{ plus}] < 0$  alors on permute les élt.



```

iplus = 0; imoins = N-1;
while (iplus < imoins) {
    while (imoins > 0 && T[imoins] < 0) { imoins...; }
    while (iplus < N && T[iplus] > 0) { iplus...; }
    if (iplus < imoins)
    {
        x = T[iplus];
        T[iplus] = T[imoins];
        T[imoins] = x;
    }
}

```

VARIANTE

```

iplus = i = 0;
while (i < N)
{
    if (T[i] >= 0)
    {
        a = T[i];
        if (i != iplus)
        {
            T[i] = T[iplus];
            T[iplus] = a;
        }
        iplus++;
    }
    i++;
}

```